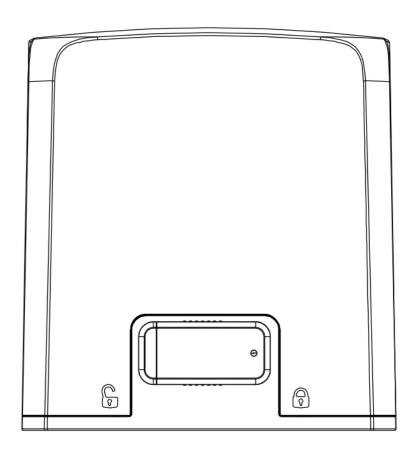


CICLÓN500

Automatismos para Puertas correderas

24V DC MOTOR MANUAL DEL USUARIO PARA USO RESIDENCIAL



ÍNDICE

1. ADVERTENCIAS	P.2
2. INSTALACIÓN	P.3
2.1 INSTALACÓN ESTÁNDAR	P.3
2.2 DESCRIPCIÓN DEL OPERADOR	P.3
2.3 DIMENSIÓN DEL OPERADOR	P.4
2.4 INSTALACIÓN DEL OPERADOR Y DEL RIEL	P.4
2.5 VERIFICACIÓN DE INSTALACIÓN	P.5
2.6 MOVIMIENTO DE DESBLOQUEO	P.5
3. CONFIGURACIÓN	P.6
3.1 CONEXCIÓN CABLEADOS	P.6
3.2 BORRADO Y APRENDIZAJE DE MANDO A DISTANCIA	P.7
3.3 PROGRAMACIÓN DE SISTEMA Y LED	P.7
3.4 AJUSTE DE FUNCIÓN	P.8
3.5 VERIFICACIONES	P.10
3.6 CONFIGURACIÓN DE INTERRUPTOR SW2/SW6	P.10
4. CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS	P.12
4.1 PR2 TRANSMISOR	P.12
5. CAJA WBT	P 12

1. PRECAUCIÓN:

Advertencias:

Por favor, lea este manual de instrucciones antes de la instalación del sistema de la reja automatizada.

Este manual está destinado exclusivamente para personal calificado en la instalación del sistema.

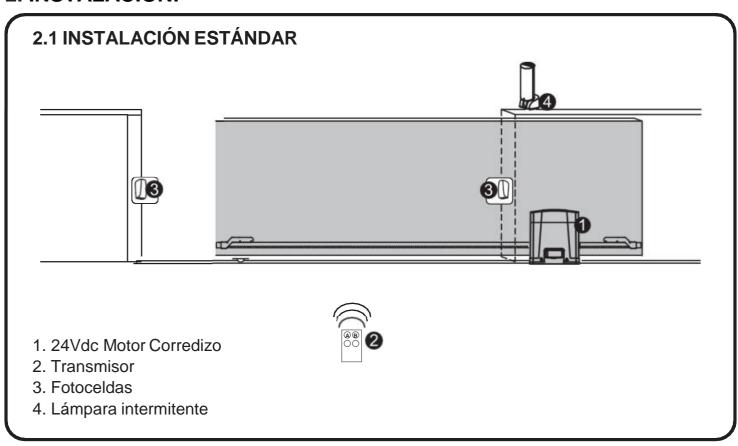
M&B no es responsable en caso de instalación inadecuada o de incumplimiento de los reglamentos eléctricos y de construcción.

Conserve todos los componentes del sistema y este manual para consultas.

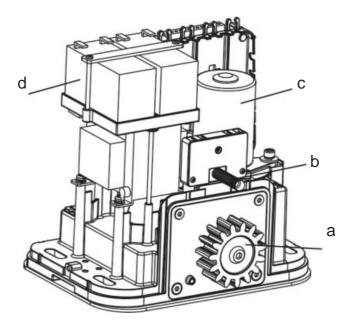
- Por favor, preste especial atención a los contenidos marcados con el símbolo:
- Sea consciente de los peligros que puedan existir en los procedimientos de la instalación y el funcionamiento del sistema de la reja automatizada.
- ·La instalación debe ser llevada a cabo en conformidad con las normas y regulaciones locales.
- Si el sistema es instalado y utilizado correctamente y de conformidad con todas las normas y lineamientos, se asegura un alto grado de seguridad.
- Asegúrese de que las rejas funcionan correctamente y se encuentran en estado apropiado para su aplicación antes de instalar el sistema de reja automática.
- No permita que los niños operen o jueguen con el sistema.
- No cruce la trayectoria del sistema de reja automática cuando este en operación.
- Por favor, mantenga todos los dispositivos de control y cualquier otro pulso generador lejos de los \ niños para evitar que la reja se active accidentalmente.
- No haga ninguna modificación en los componentes a menos que se menciona en este manual. No trate de abrir o cerrar manualmente la puerta antes de liberar el motor.
- Si hay un fallo que no puede ser resuelto y no es mencionado en este manual, por favor póngase en contacto con personal de instalación calificado.
- No utilice el sistema de reja automática antes de que todas las instrucciones hayan sido leídas y todos los procedimientos se hayan llevado a cabo.
- Pruebe el sistema semanalmente y haga que personal calificado revise y de mantenimiento a la instalación al menos cada 6
 meses

Instale señales de advertencia (si es necesario) en ambos lados de la reja para advertir a la gente en el área de peligro potencial

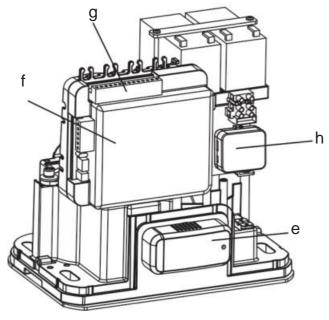
2. INSTALACIÓN:



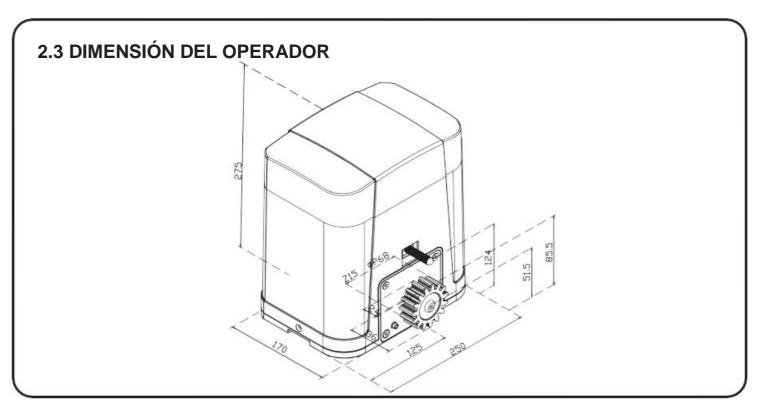
2.2 DESCRIPCIÓN DEL OPERADOR

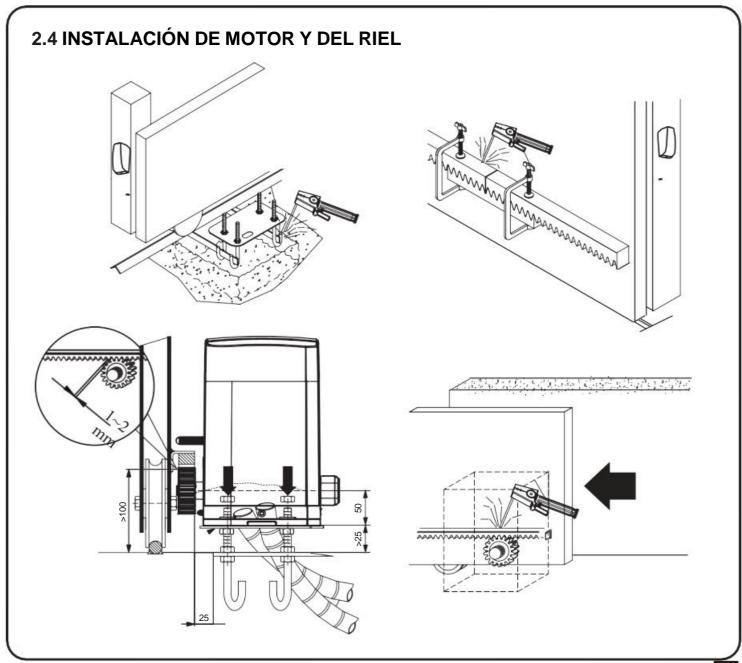


- a. Engrane de salida
- b. Finales de carreras c. 24Vdc motor
- d. Baterías de respaldo (Opcional)
- e. Palanca de Desbloqueo

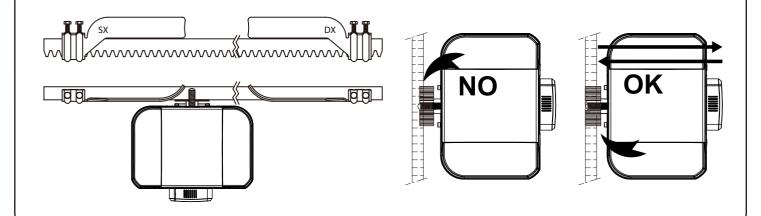


- f. Panel de control
- g. Terminales
- h. Green Box (Opcional)





2.5 VERIFICACIÓN DE INSTALACIÓN

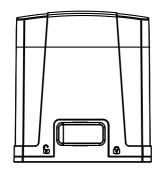


2.6 DESBLOQUEO

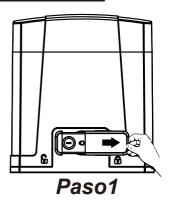
Por favor siga los pasos a continuación para desbloquear el motor manualmente en caso de fallo de alimentación.

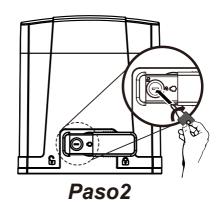
- Paso1. Deslice la tapa hacia la derecha para abrir la barra.
- Paso2. Inserte la llave y gírela hacia la derecha para desbloquear.
- Paso3. Gire la barra hacia la izquierda para cumplir el desbloqueo.

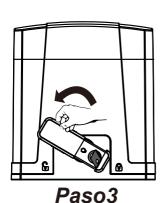
Gire la barra hacia la derecha y embuje la parte de cerradura con dedo para que el motor sea funcionable.



DESBLOQUEAR

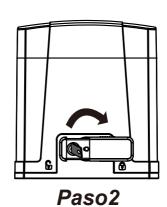






BLOQUEAR



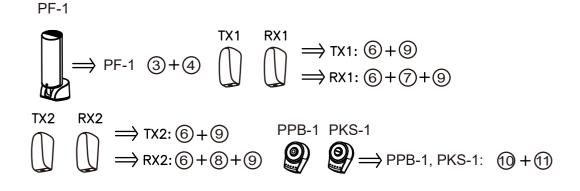


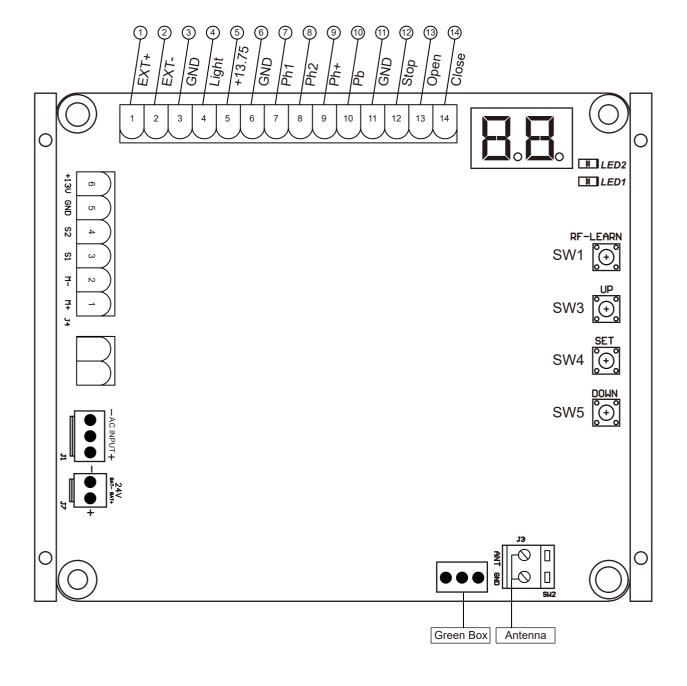


3. CONFIGURACIÓN:

3.1. CONEXIÓN CABLEADOS

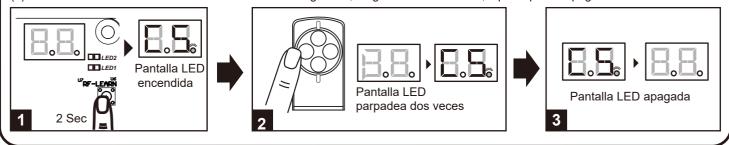
Si LED está en rendimiento normal consulte "3.3", puede controlar la puerta con el transmisor o con botón en el PCB "UP"- mueva hacia la derecha, "SET"- paro "DOWN"- mueva en sentido antihorario..





3.2 APREDIZAJE Y BORRADO DE TRANSMISOR

- (1) Aprendizaje de transmisor: Pulse botón "RF durante 2 segundos, y LED aparecerá "CS"; luego pulse el botón (A) de transmisor; LED parpardea 2 veces y luego se apagará. Se ha completado el aprendizaje de emisor 1 2 3
- (2) Borrado de emisor: Pulse "RF Learn" durante 5~6 segundos, luego LED se encederá, espera que se apagará LED.



3.3 PROGRAMACIÓN DE SISTEMA

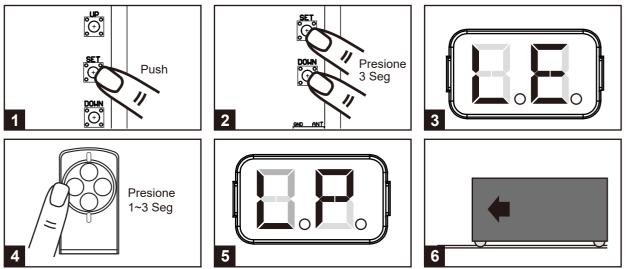
! Precaución: Antes de realizer el procedimiento de aprendizaje de recorrido, un transmisor deberá estar programado

(1) Para programar el recorrido del sistema:

Paso1: Presione "SET"; presione "SET" + "DOWN" durante 3 segundos, LED pantalla muestra"LE" 1 2 3

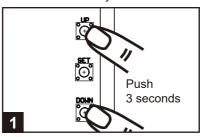
Paso2: Presione el botón (A), LED muestra "LP" 4 5

Paso3: Acederá auto-aprendizaje, luego el aprendizaje ha completado.



(2) Para restaurar la confirguración de fábrica:

Presione botón UP y DOWN en el PCB durante 3 segundos y LED aparecerá "CL"





(3) Auto-deteción de corriente de motor

LED muestra el consumo de corriente de motor.



"0.4": Durante el proceso de aprendizaje de sistema, PCB se detecta el consumo de corriente de motor automáticamente indicando el nivel de resistencia de la puerta mientras que el funcionamiento del motor. Si esta lectura aumenta al instante o mantenerse en lectura alta, compruebe si cualquier objeto existe en la zona de movimiento puerta, y ponerse en contacto con su instalador para su inspección.

LED Display	Programmable Functions	LED Display	Programmable Functions
	"-L": La programación no pudo realizarse.	HE	"LE": En modo de programación y a la espera de impulso de entrada.
	"OP": Sistema está en operación normal. Para ajustar los parámetros, precione botón SET en el PCB durante 3 segundos, LED aparecerá 1 en lugar de OP. Presione UP o DOWN para ajustar cada parámetro (de 1 a P.) Lugar propi		"LP": El aprendizaje de sistema está en proceso El movimiento de puerta durante auto-aprendizaje sera Apertura—Para—CierrePara
	cada parámetro (de 1 a P). Luego presione SET para entrar sub-parámetro de cada grupo y presione UP o DOWN para la seleción y SET para la confirmación.		"CL": Restaurar la configuración de fábrica

3.4 AJUSTE DE FUNCIÓN

LED	Definición	Función		Descripción
1	Dirección de apertura de	1-1	Apertura en sentido horario	1. Este parámetro es para decidir la dirección de apertura de pue r
	puerta	1-2	Apertura en sentido anti-horario	2. El parámetro original es "1-1".
2	Cierre automático	2-0	Desactivado	1. El parámetro original es "2-2": .
		2-1	5 segundos	
		2-2	15 segundos	
		2-3	30 segundos	
		2-4	45 segundos	
		2-5	60 segundos	
		2-6	80 segundos	
		2-7	120 segundos	
		2-8	180 segundos	
3	Fotocélula como	3-1	Ajusta este parámetro	1. Favor referir al "Ajuste de parámetro de F3" en la página 11
	borde sensible o	3-2	después de ajustar el	2. El parámetro original es "3-1".
	detector de	3-3	parámetro de H y J	
	masa			
4	Velocidad de motor	4-1	50% velocidad de operación, 50% velocidad de aprendizaje	1.El parámetro original es "4-4".
•		4-2	70% velocidad de operación, 60% velocidad de aprendizaje	
		4-3	85% velocidad de operación, 70% velocidad de aprendizaje	
		4-4	100% velocidad de operación, 80% velocidad de aprendizaje	
	Desaceleración para	5-1	75% de velocidad total	1. El parámetro original es "5-1".
5	el movimiento de	5-2	80%	
	puerta	5-3	85%	
		5-4	90%	
		5-5	95%	
	Desaceleración	6-1	80%	1. El parámetro original es "6-4"
6	(Paro suave)	6-2	60%	
		6-3	40%	
		6-4	25%	
7 Ajı	Ajuste de sensibilidad	7-1	2A	1. El parámetro original es "7-5".
		7-2	3A	
		7-3	4A	
		7-4	5A	
		7-5	6A	
		7-6	7A	
		7-0		

	Definición	Función	Valor	Descripción
8	Modo Peatonal	8-1	3 segundos	1. El parámetro original es "8-2".
		8-2	6 segundos	
		8-3	9 segundos	
		8-4	12 segundos	
		8-5	15 segundos	
		8-6	18 segundos	
9	Pre-destello	9-0	Destello con movimiento de puerta	1. El parámetro original es "9-0".
		9-1	Destello 3 seg. Antes de	
			movimiento de puerta.	
	nfiguraciones de 10 a 16 se muest esionar el botón "SET".	ran en un sol	o dígito	
10	Modo de reversa en	10-0	Desactivado	1. El parámetro original es "10-0".
	apertura	10-1	Reversa 2 segundos	
		10-2	Reversa hasta el fondo	
11	Punto de reversa en apertura	11-1	Se retrocede dentro de los 95% de	El parámetro original es "11-3".
	. unto de reversa en apertura	11-2	recorrido; se detiene dentro de los 5%. Se retrocede dentro de los 90% de recorrido; se detiene dentro de los 10%.	La lógica de reversa se refiere al parámet 10
		11-3	Se retrocede dentro de los 85% de recorrido; se detiene dentro de los 15%.	La velocidad de reversa se refiere al parámetro 6.
		11-4	Se retrocede dentro de los 80% de recorrido; se detiene dentro de los 20%.	
		11-5	Se retrocede dentro de los 75% de recorrido; se detiene dentro de los 25%.	
12	Modo de reversa en cierre	12-0	Desactivado	1. El parámetro original es "12-2".
		12-1	Reversa 2 segundos	
		12-2	Reversa hasta el fondo	
	Punto de reversa en	13-1	Se retrocede dentro de los 95% de	1. El parámetro original es "13-3".
13	cierre	13-2	recorrido; se detiene dentro de los 5%. Se retrocede dentro de los 90% de recorrido; se detiene dentro de los 10%.	La lógica de reversa se refiere al parámet 10
		13-3	Se retrocede dentro de los 85% de recorrido; se detiene dentro de los 15%.	 La velocidad de reversa se refiere al parámetro 6.
		13-4	Se retrocede dentro de los 80% de recorrido; se detiene dentro de los 20%.	F-13
		13-5	Se retrocede dentro de los 75% de recorrido; se detiene dentro de los 25%.	
14	Tiempo de ignorar los valores de sensibilidad	14-0	Después de iniciar el motor 0 segundos	1. El parámetro original es "14-4".
	durante la marcha	14-1	Después de iniciar el motor 0.5 segundos	
		14-2	Después de iniciar el motor 1.0 segundos	
		14-3 14-4	Después de iniciar el motor 1.5 segundos	
15		14-4 15-0	Después de iniciar el motor 2.0 segundos Detección de obstáculo que se considera	1 El parámetro original es "45 0"
เบ	Sensibilidad	15-0	como sobrecorriente imediadamente Detección de obstáculo que se considera	1. El parámetro original es "15-0".
			como sobrecorriente después de 0.1 segundos	
		15-2	Detección de obstáculo que se considera como sobrecorriente después de 0.2 segundos	
		15-3	Detección de obstáculo que se considera como sobrecorriente después de 0.3 segundos	
		15-4	Detección de obstáculo que se considera como sobrecorriente después de 0.4 segundos	
		15-5	Detección de obstáculo que se considera como sobrecorriente después de 0.5 segundos	
FC	Botón de mando: Abrir-	C-1	Botón A	El parámetro original es "C-1".
. •	Parar-Cerrar-Parar	C-2	Botón B	paramono original co 0-1 .
		C-2	Botón C	
		C-4	Botón D	

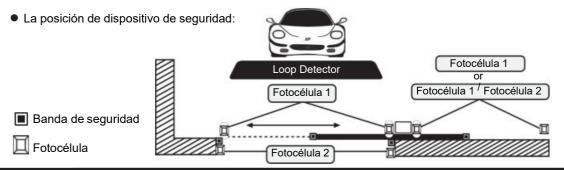
LED	Definición	Función	Valor	Descripción
FE Botón de mando: Modo peatonal	Botón de mando:	E-0	Desactivado	1. El parámetro original es "E-2".
	E-1	Botón A		
		E-2	Botón B	
		E-3	Botón C	
		E-4	Botón D	
FF	Botón de mando:	F-0	Desactivado	1. El parámetro original es "F-3".
	Dispositivo externo	F-1	Botón A	
		F-2	Botón B	
	F-3	Botón C		
	F-4	Botón D		
FH	Fotocélula PH1	H-0	OFF	1. El parámetro original es "H-0".
	H-1	ON		
FJ	Fotocélula PH2	J-0	OFF	1.El parámetro original es "J-0".
		J-1	ON	
FL	Borne Stop en PCB	L-0	Desactivado	1. El parámetro original es "L-0".
		L-1	Activado	
FP	Modo de botón de	P-1	Abrir-Parar-Cerrar-Parar	1. El parámetro original es "P-1"
	mando	P-2	Abrir-Parar-Cerrar-Abrir	
FR	Modo de operación	R-0	Modo estándar	1. El parámetro original es "R-0"
		R-1	Modo condominio	

Ajuste de parámetro de F3 :

F3-1	Las reacciones de las fotocélulas al detectar obstáculos.			
Posición de puerta	Fotocélula 2	Fotocélula 1		
Puerta cerrada	Prohibido abrir	Sin efecto		
Puerta abierta	Sin efecto	Recarga el tiempo de auto-cierre		
Paro en maniobra	Prohibido abrir	Recarga el tiempo de auto-cierre		
Cerrando	Sin efecto	Abrir		
Abriendo	Cerrar	Sin efecto		

F3-2	Dispositivos de seguridad activados			
Posición de puerta	Banda de seguridad	Fotocélula 1		
Puerta cerrada	Prohibido abrir Sin efecto			
Puerta abierta	Reinicia tiempo cierre automático			
Paro en maniobra	Prohibido abrir/cerrar Reinicia tiempo cierre automático			
Cerrando	Abre 2 segundos	Abre		
Abriendo	Cierra 2 segundos	Sin efecto		

F3-3	Dispositivos de seguridad activados			
Posición de puerta	Elemento de seguridad	Fotocélula 1		
Puerta cerrada	Abre	Sin efecto		
Puerta abierta	Reinicia tiempo cierre automático			
Paro en maniobra	Abre	Reinicia tiempo cierre automático		
Cerrando	Abre	Abre		
Abriendo	Abre	Sin efecto		



3.5 VERIFICACIONES

Al termino de los ajustes y aprendizaje, debe asegurar cumplir con las normas vigentes o locales, se recomienda el siguiente procedimiento:

- Desbloquee el motor redactor con la llave suministrada.
- Asegúrese de que la puerta se puede mover manualmente durante la apertura y cierre con una fuerza NO mayor a 390N(40kg aprox.)
- Bloquee el motor redactor.
- Utilizando el selector de llave, botón timbre o el transmisor, active la puerta. Durante el movimiento active los dispositivos de seguridad.
- Compruebe que todos los dispositivos son reconocidos por la central de mando.

3.6 INDICADOR DE LED

LED	Descripciones
LED1 Fotocélula	LED1 estará encendido cuando la fotocélula1 esté activa.
LED2 Fotocélula	LED2 estará encendido cuando la fotocélula2 esté activa.

4. CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS:

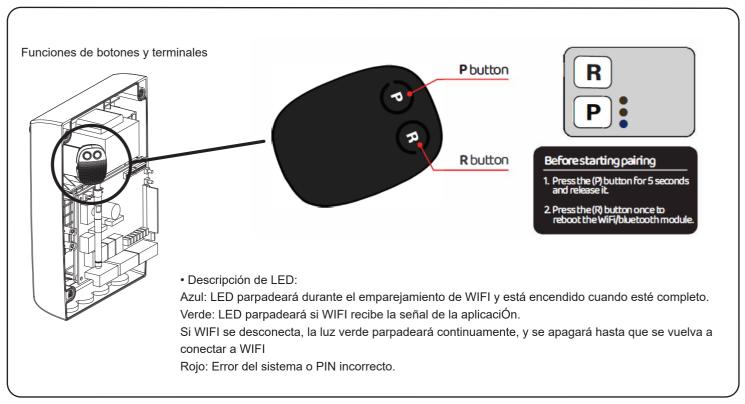
4.1 CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS:

Motor	CICLÓN500
Gear type	Worm Gear
Empuje máximo	5500N
Empuje nominal	5000N
RPM	3800RPM
Potencia Absorbida	144W
Alimentación motor	24 Vdc
Consumo nominal	3A
Peso máximo de puerta	500 KG
Longitud máxima	6M
Consumo máximo	5.5A para Max. 10 seg.
Temperatura de operación	-20°C~+50°C
Dimensiones LxWxH mm.	250*170*265mm
Pesos	8kg
Velocidad	27.10 cm/s

4.3 PR2 TRANSMISOR

Aplicación	Radio transmisor
Frequencia	433.92Mhz
Coding	Código rolante
Botón	4
Alimentación	3V con pila de botón de litio CR2032
Temperatura de operación	-20℃~+50℃
Dimensiones	71.5mm * 33mm * 14mm

5. Caja de Wifi



Conexiones Fotocelula Espejo

